

Г. С. Грачева

Достаточные условия разрешимости линейного дифференциального уравнения с большим параметром в случае кратного корня характеристического уравнения

В n -мерном вещественном или комплексном векторном пространстве E рассмотрим дифференциальное уравнение

$$\frac{dz}{d\tau} = \lambda A(\tau, \lambda) z, \quad (1)$$

где $\tau \in [0, T]$; λ — большой комплексный параметр; $A(\tau, \lambda)$ — операторная, а $z(\tau, \lambda)$ — векторная функции с значениями в E .

Пусть операторная функция A удовлетворяет условиям:

а) справедливо представление

$$A(\tau, \lambda) = \sum_{s \geq 0} \lambda^{-s} A_s(\tau), \quad (2)$$

предполагаемое асимптотическим в смысле [1], с. 146;

б) спектр оператора $A_0(\tau)$ состоит из функции $\lambda_0(\tau)$, которой соответствует один элементарный делитель кратности n ;

в) операторы A_s ($s \geq 0$) достаточное число раз непрерывно дифференцируемы по $\tau \in [0, T]$.

Без ограничения общности можно считать, что в уравнении (1) A_0 имеет канонический вид $A_0(\tau) = \lambda_0(\tau) I + J$, где I — единичный, J — нильпотентный операторы в E , так как в противном случае заменой переменных $z = V(\tau) x$, где V — неособенная матрица, приводящая A_0 к каноническому виду, от (1) перейдем к уравнению того же вида

$$\frac{dx}{d\tau} = \lambda B(\tau, \lambda) x,$$

где

$$B_s(\tau) = \begin{cases} V^{-1}(\tau) A_0(\tau) V(\tau) = \lambda_0 I + J & (s=0), \\ V^{-1}(\tau) A_1(\tau) V(\tau) - V^{-1}(\tau) V'(\tau) & (s=1), \\ V^{-1}(\tau) A_s(\tau) V(\tau) & (s \geq 2). \end{cases} \quad (3)$$

Частное решение уравнения (1) будем искать асимптотическим методом в виде

$$z(\tau, \lambda) = \mu^{-k} U(\tau, \mu) h(\tau, \mu), \quad (4)$$

где μ — большой параметр такой, для которого $\lambda = \mu^k$, k — целое, $1 \leq k \leq n$; U — n -мерный вектор; h — скалярная функция, удовлетворяющая дифференциальному уравнению $\frac{dh}{d\tau} = \lambda p(\tau, \mu) h$.

Функции U , p ищутся в виде разложений типа (2)

$$U(\tau, \mu) = \sum_{s \geq 0} \mu^{-s} U_s(\tau), \quad p(\tau, \mu) = \lambda_0(\tau) + \sum_{s \geq 1} \mu^{-s} p_s(\tau) \quad (5)$$

(алгоритм L_k).

Аналогично [2—4] для определения неизвестных коэффициентов разложений (5) получаем бесконечную систему рекуррентных соотношений

$$JU_0 = 0, \quad (6)$$

$$JU_{ik+l} = \sum_{s=0}^{ik+l-1} p_{ik+l-s} U_s + H_{ik+l} \quad (i \geq 0; l = \overline{0, k-1}; ik+l \geq 1),$$

где при $l = 0, \dots, k-1$

$$H_{ik+l} = \begin{cases} 0 & (i=0), \\ U'_{(i-1)k+l} - \sum_{q=1}^i A_q U_{(i-q)k+l} & (i \geq 1). \end{cases}$$

Условием разрешимости уравнений (6) будет равенство нулю n -й координаты векторов — правых частей этих уравнений [5], с. 59,

$$\sum_{s=0}^{ik+l-1} p_{ik+l-s} U_{s,n} + H_{ik+l,n} = 0 \quad (i \geq 0; l = \overline{0, k-1}). \quad (7)$$

Заметим, что задача построения решения уравнения (1) в виде (4) сводится к определению первой, отличной от нуля функции p_s . Действительно, если p_1 найдена из условия разрешимости некоторого N -го уравнения системы (6), то все последующие p_s подбираются так, чтобы было разрешимо $(N+s-1)$ -е уравнение. Тем самым будут последовательно найдены все векторы U_i как решение (6) с таким образом выбранными функциями p_s ($1 \leq s \leq i$). Причем U_i непрерывно дифференцируемы в силу предположения в) (доказывается аналогично [2, 3]).

Но функции p_s определяются соотношениями вида (см. [4], с. 135)

$$p_s(\tau) = \frac{g_s(\tau)}{k p_1^{n-1}(\tau)} \quad (p_1(\tau) \neq 0).$$

Поэтому в дальнейших построениях будем требовать от операторов A_s выполнения условий, достаточных для того, чтобы $p_1(\tau) \neq 0$ на $[0, T]$, либо $p_1(\tau) \equiv 0$ и $p_2(\tau) \neq 0$.

Пусть в дальнейшем

$$\alpha_s(\tau) = \sum_{i=1}^s a_{n+1-i, s-i+1}^{(1)}(\tau) \quad (1 \leq s \leq n),$$

$$\gamma_n(\tau) = a_{n,1}^{(2)}(\tau) + a_{n-1,1}^{(1)}(\tau) - \sum_{i=1}^{n-1} a_{i,1}^{(1)}(\tau) a_{n,1+i}^{(1)}(\tau),$$

где через $a_{i,j}^{(s)}$ ($i, j = 1, \dots, n$) обозначены элементы матрицы A_s .

Случай $k=n$ (алгоритм L_n) детально рассмотрен в [4], с. 124, при условии, что $\alpha_1(\tau) \neq 0$ ($\tau \in [0, T]$).

Если же матрица A_1 такая, для которой

$$\alpha_1(\tau) = a_{n,1}^{(1)}(\tau) \equiv 0 \quad (0 \leq \tau \leq T), \quad (8)$$

то решение (1) при $n > 2$ (случай $n = 2$ см. в [4], с. 164) можно искать по той же схеме L_n , положив $p_1(\tau) \equiv 0$ и указав условия, достаточные для построения функции p_2 , отличной от нуля на $[0, T]$ (алгоритм $L_n^{(0)}$). Но такой метод дает слишком жесткие ограничения на операторы A_1 и A_2 (см. лемму 1), которые могут быть ослаблены, если воспользоваться алгоритмом L_k при $k \leq n - 1$.

Л е м м а 1. Пусть оператор $A(\tau, \lambda)$ удовлетворяет условиям а) — в). Тогда для построения решения уравнения (1) в виде (4) достаточно, чтобы при $\tau \in [0, T]$ в случае алгоритма $L_n^{(0)}$ (n нечетное)

$$1) \alpha_s(\tau) \equiv 0 \quad (s = 1, \dots, [n/2] + 1);$$

$$2) \gamma_n(\tau) \neq 0;$$

в случае алгоритма $L_n^{(0)}$ (n четное)

$$1) \alpha_s(\tau) \equiv 0 \quad (s = 1, \dots, n/2);$$

$$2) \alpha_{\frac{n}{2}+1}(\tau), \gamma_n(\tau) \text{ одновременно не обращаются в нуль};$$

в случае алгоритма L_k ($2k > n$)

$$1) \alpha_s(\tau) \equiv 0 \quad (s = 1, \dots, n - k);$$

$$2) \alpha_{n-k+1}(\tau) \neq 0;$$

в случае алгоритма L_k ($2k = n$)

$$1) \alpha_s(\tau) \equiv 0 \quad (s = 1, \dots, k);$$

$$2) \alpha_{k+1}(\tau), \gamma_n(\tau) \text{ одновременно не обращаются в нуль};$$

в случае алгоритма L_k ($2k < n$)

$$1) \alpha_s(\tau) \equiv 0 \quad (s = 1, \dots, k);$$

$$2) \alpha_{k+1}(\tau) \neq 0, \gamma_n(\tau) \neq 0;$$

в случае алгоритма L_n 2) $\alpha_1(\tau) \neq 0$.

Заметим, что первая отличная от нуля функция p_s определяется из условия разрешимости N -го уравнения системы (6), где

$$N = \begin{cases} n & \text{при } L_n, L_k (2k \geq n), \\ 2k & \text{при } L_k (2k < n), \\ 2n & \text{при } L_n^{(0)}. \end{cases}$$

Первые условия леммы обеспечивают разрешимость предыдущих ($N - 1$)-го уравнений при соответствующем алгоритме (в случае L_n эти уравнения всегда разрешимы, так как условие (7) для них выполняется тождественно). Вторые условия гарантируют, что $p_s(\tau) \neq 0$ на $[0, T]$ ($s = 1$ в случае L_k ($k < n$); $s = 2$ при $L_n^{(0)}$).

Алгоритму L_k присуща следующая закономерность: если впервые элементы оператора A_i ($i \geq 1$) вошли в выражение для определения функции p_r (из условия разрешимости N_i -го уравнения (6)), то условие (7) для $(N_i + j)$ -го уравнения, определяющее функцию p_{r+j} , будет содержать уже элементы оператора A_i . Еще через j шагов в (7) войдут элементы $A_i^{(2)}$ и т. д. Причем число j постоянно внутри своего алгоритма, т. е. полностью определяется числом k и не зависит от i . Можно, например, показать, что

$$j = \begin{cases} n - 1 & \text{при } L_n, \\ n - 2 & \text{при } L_n^{(0)}, \\ k - 1 & \text{при } L_k (2k \geq n), \\ k & \text{при } L_k (2k < n), \end{cases} \quad r = \begin{cases} (i - 1)n + 1 & \text{при } L_n, \\ (i - 2)n + 2 & \text{при } L_n^{(0)}, \\ ik - n + 1 & \text{при } L_k (2k \geq n), \\ (i - 2)k + 1 & \text{при } L_k (2k < n). \end{cases}$$

Поэтому в выражение для функции $p_s (s \geq 1)$ войдут элементы операторов $A_i^{(q)}$ и не войдут элементы $A_i^{(q+1)}$, где целые $i, q \geq 0$ такие, для которых $r + jq \leq s < r + j(q + 1)$, т. е. $q = \left[\frac{s-r}{j} \right]$ (через $[b]$ обозначена целая часть числа b).

Обозначим через $z_m(\tau, \lambda)$ вектор, получающийся по формуле (4) вместо вектора $z(\tau, \lambda)$, если в разложениях (5) ограничиться членами порядка не выше m относительно μ^{-1} . Будем называть его m -м приближением к решению уравнения (1), найденным по схеме L_h .

Приведенные выше рассуждения позволяют уточнить требование непрерывной дифференцируемости операторов A_i , достаточное для построения непрерывных по $\tau \in [0, T]$ функций $p_s, U_s (0 \leq s \leq m)$.

Л е м м а 2. Пусть при соответствующем алгоритме $L_k (1 \leq k \leq n)$ выполнены условия леммы 1. Тогда для построения m -го приближения к решению уравнения (1) достаточно потребовать, чтобы операторы $A_i(\tau)$ были из класса $C^{(a_i)}$ ($i = 1, \dots, i_m$), где в случае алгоритма L_n

$$a_i = \left[\frac{m + (1-i)n - 1}{n-1} \right], \quad i_m = \left[\frac{m-1}{n} \right];$$

в случае алгоритма $L_n^{(0)}$

$$a_1 = \left[\frac{m-2}{n-2} \right] + 1, \quad a_i = \left[\frac{m + (2-i)n - 2}{n-2} \right], \quad i_m = \left[\frac{m-2}{n} \right] + 2;$$

в случае алгоритма $L_h (2k \geq n)$

$$a_1 = \left[\frac{m-1}{k-1} \right], \quad a_i = \left[\frac{n + m + ik - 1}{k-1} \right], \quad i_m = \left[\frac{m + n - 1}{k} \right];$$

в случае алгоритма $L_h (2k < n)$

$$a_0 = \left[\frac{m-1}{k} \right] + 2 - i, \quad i_m = \left[\frac{m-1}{k} \right] + 2.$$

З а м е ч а н и е 1. Если оператор A_0 не приведен к каноническому виду, то для выполнения условий леммы 2 для оператора $B(\tau, \lambda)$ из (3) в терминах операторов A_i достаточно потребовать, чтобы $A_0 \in C^{(a_0)}$, где $a_0 = a_1 + 1$.

Обоснование асимптотической сходимости рассматриваемого процесса не отличается от приведенного в [2, 3].

Пусть

$$\lambda^{-(s+1)} A_{s+1}(\tau, \lambda) = A(\tau, \lambda) - \sum_{j=0}^s \lambda^{-j} A_j(\tau),$$

$$\Pi_R = \{ \lambda = |\lambda| e^{i\varphi} : |\lambda| \geq R; |\varphi| \leq \varphi_0 \}.$$

Т е о р е м а 1. Пусть выполнены условия леммы 2. Пусть, кроме того, оператор $A_{i_{m+1}}(\tau, \lambda)$ равномерно ограничен в области $[0, T] \times \Pi_R$; оператор $A_0(\tau)$ непрерывен и $\operatorname{Re} \lambda_0(\tau) \leq 0$. Тогда при достаточно большом R m -е приближение z_m удовлетворяет дифференциальному уравнению

$$\frac{dz_m}{d\tau} = \lambda A(\tau, \lambda) z_m + \lambda^{-\frac{m+1}{k}} \psi(\tau, \lambda),$$

где $\psi : [0, T] \times \Pi_R \rightarrow E$ равномерно ограничена по τ, λ .

Т е о р е м а 2. Пусть точное и m -е приближение решения уравнения (1) взяты при одинаковых начальных условиях. Тогда при выполнении усло-

вий предыдущей теоремы можно указать такое $c_m > 0$, не зависящее от λ , для которого при достаточно большом R и достаточно малом φ_0 имеет место оценка

$$\|z(\tau, \lambda) - z_m(\tau, \lambda)\| \leq c_m |\lambda|^{-\frac{m+1}{k}}. \quad (9)$$

В случае выполнения строгого неравенства $\operatorname{Re} \lambda_0(\tau) < 0$ ($\tau \in [0, T]$) оценка может быть улучшена

$$\|z(\tau, \lambda) - z_m(\tau, \lambda)\| \leq c_m |\lambda|^{-\frac{m+1+k}{k}}.$$

Замечание 2. Если оператор $A_0(\tau)$ такой, для которого

$$\max_{\tau \in [0, T]} \operatorname{Re} \lambda_0(\tau) = \beta > 0,$$

то заменой переменных $z = \exp(g(\tau)) y$, где $g \in C^{(1)}[0, T]$, $g'(\tau) = \lambda l(\tau)$ и $\operatorname{Re} l(\tau) \geq \beta$, можно от уравнения (1) перейти к уравнению того же вида, спектр главной части которого лежит в открытой левой полуплоскости. Тогда для него будет верна теорема 2. Если, кроме того, $\operatorname{Re} g(\tau) \leq 0$, то для m -го приближения к решению уравнения (1), взятого в виде $z_m = \exp(g(\tau)) y_m$, где y_m — m -е приближение к решению y преобразованного уравнения, справедлива оценка (9). В качестве g можно, например, взять такую функцию, для которой

$$\operatorname{Re} g(\tau) = -\beta e^{\lambda(T-\tau)}.$$

ЛИТЕРАТУРА

1. Крейн М. Г. Лекции по теории устойчивости решений дифференциальных уравнений в банаховом пространстве. К., Изд-во АН УССР, 1964. 188 с.
2. Далецкий Ю. Л. О дифференциальных уравнениях в гильбертовом пространстве. — УМЖ, 1950, 2, № 4, с. 71—91.
3. Далецкий Ю. Л., Крейн М. Г. Устойчивость решений дифференциальных уравнений в банаховом пространстве. М., «Наука», 1970. 534 с.
4. Фещенко С. Ф., Шкиль Н. И., Николенко Л. Д. Асимптотические методы в теории линейных дифференциальных уравнений. К., «Наук. думка», 1966. 248 с.
5. Смирнов В. И. Курс высшей математики. Т. 3. Ч. 1, М., «Наука», 1974. 323 с.

Воронежский
государственный университет

Поступила в редакцию
15.IV. 1977 г.