

О влиянии младших коэффициентов на поведение решения дифференциального уравнения в полупространстве

Рассмотрим уравнение

$$\frac{\partial u}{\partial t} = P(D)u \equiv \sum_{|\alpha| \leq p} a_\alpha D^\alpha u,$$

где $D^\alpha = D^{\alpha_1} \dots D^{\alpha_m}$, $D_k = \frac{d}{dx_k}$, $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_m$, $p \geq 1$. Коэффициенты $a_\alpha = a_{\alpha_1, \dots, \alpha_m}$ предполагаются комплексными постоянными, а решения этого уравнения определенными в области $G: t > 0$, $-\infty < x_k < \infty$, $k = 1, \dots, m$.

Теорема 1. Если решение $u(x, t)$ удовлетворяет в области G условиям:

$$|u| \leq C \exp\{-\delta|x| + t \operatorname{Re} a_0\} (1+t)^N, \quad (1)$$

$$|D^\beta u| \leq \exp\{-\delta|x|\} \Phi(t), \quad (|\beta| \leq p-1) \quad (2)$$

с какими-нибудь $C, \delta, N > 0$ и непрерывной положительной при $t > 0$ функцией $\Phi(t)$, то $u(x, t) \equiv 0$.

Доказательство. А. Пусть $a_0 = a_{0, \dots, 0} = 0$. Будем говорить, что $n = (n_1, \dots, n_m) \geq 0$, если все n_k неотрицательны. Введем последовательность функций $f_n(t)$, определяя ее для $n \geq 0$ формулой

$$f_n(t) = f_{n_1, \dots, n_m}(t) = (u, x^n) = \int u(x, t) x_1^{n_1} \dots x_m^{n_m} dx_1 \dots dx_m$$

и полагая $f_n(t) = 0$ для остальных n . Учитывая условия (1) и (2) при $n \geq 0$, получаем:

$$\begin{aligned} f'_n(t) &= (u, P^+(D)x^n) = \left(u, \sum_{|\alpha| \leq p} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha D^\alpha x^n\right) = \sum_{|\alpha| \leq p} (-1)^{|\alpha|} (u, D^\alpha x^n) = \\ &= \sum_{|\alpha| \leq p} (-1)^{|\alpha|} a_{\alpha; n} f_{n-\alpha}(t), \end{aligned} \quad (3)$$

где, можно считать, $b_{\alpha; n} \neq 0$ при всех $\alpha, n \geq 0$. Отметим, что условие (2) используется в доказательстве теоремы только при получении равенства $f'_n(t) = (u, P^+(D)x^n)$ и поэтому может быть ослаблено для конкретных $P(D)$ так, что условие (2) будет выполняться не для всех мультииндексов β с условием $|\beta| \leq p-1$, а только для некоторого подмножества их.

Полученное дифференциально-разностное соотношение (3) для функций $f_n(t)$ характеризуется тем, что мультииндексы, фигурирующие в правой части формулы (3), имеют длину меньшую, чем длина мультииндекса при $f'_n(t)$. Многократное применение формулы (3) приводит к тому, что $f_n^{(r)}(r = |n|)$ выражается линейной комбинацией функций $f_k(t)$, где в каждом мультииндексе k имеются неположительные координаты, откуда $f_n^{(r)}(t) = 0$. Итак, $f_n(t)$ — полиномы от t . Степени этих полиномов не превышают числа N , так как $|f_n(t)| \leq (|u|, |x^n|) \leq C_n (1+t)^N$. Предположим, что все $f_n(t)$ не равны тождественно нулю. Тогда имеются полиномы (может быть, всего один) $f_{n_0}(t) = A_0 t^{N_0} + A_1 t^{N_0-1} + \dots$, где $A_0 \neq 0$ и N_0 — максимальная для всех $f_n(t)$ степень ($0 \leq N_0 \leq N$). Упорядочим все полиномы $f_n(t)$ следующим об-

разом: будем считать, что $f_n(t)$ следует за полиномом $f_v(t)$, если мультииндекс n следует за мультииндексом v . Последнее означает, что при последовательном сравнении координат n_k и v_k ($k = 1, \dots, m$) этих мультииндексов при первом несовпадении n_k и v_k обнаруживается, что $n_k > v_k$. Просматривая полученную таким образом цепочку полиномов, начиная с $f_0(t) = \text{const}$, отмечаем в ней первый полином степени N_0 . Пусть это будет $f_{n_0}(t)$. После этого упорядочим набор коэффициентов a_α , считая, что a_β следует за a_α , если мультииндекс β следует за мультииндексом α . Просматривая полученный ряд коэффициентов, начиная с $a_0 = 0$, отмечаем первый коэффициент, отличный от нуля. Пусть это будет a_{α^0} .

Далее рассмотрим соотношение (3) для $n = n^0 + \alpha^0$:

$$f_{n^0 + \alpha^0}(t) = \sum_{|\alpha| \leq p} (-1)^{|\alpha|} a_\alpha b_{\alpha^0 + n^0} f_{n^0 + \alpha^0 - \alpha}(t).$$

В правой части этой формулы все α , отличные от α^0 , следуют за α^0 , поэтому мультииндекс $n^0 + \alpha^0 - \alpha$ предшествует мультииндексу $n^0 = n^0 + \alpha^0 - \alpha^0$. Следовательно, только слагаемое $(-1)^{|\alpha^0|} a_{\alpha^0} b_{\alpha^0 + n^0} f_{n^0}(t)$ есть в точности полином степени N_0 , а остальные слагаемые суть полиномы меньшей степени, так как они предшествуют полиному $f_{n^0}(t)$. В результате $f_{n^0 + \alpha^0}(t)$ — полином степени N_0 , откуда $f_{n^0 + \alpha^0}$ — полином степени $N_0 + 1$, что противоречит максимальности N_0 . Этим мы опровергли сделанное предположение о существовании нетривиальных $f_n(t)$, так что $f_n(t) \equiv 0$. Отсюда уже легко получить $u(t, x) \equiv 0$. Рассмотрим, например, $\text{Re } u(t, x)$ и обозначим через $u_+(t, x)$ неотрицательную часть этой функции, так что $\text{Re } u(t, x) = u_+(t, x) - u_-(t, x)$, где $u_\pm(t, x) \geq 0$. Учитывая оценки $|u_\pm(t, x)| \leq C \exp\{-\delta|x|\} (1+t)^N$ получаем равенство $s_n(t) \equiv (u_+(t, x), x^n) = (u_-(t, x), x^n)$, причем

$$\begin{aligned} |s_{0, \dots, 0, q, 0, \dots, 0}(t)| &\leq \left| \int u_+(t, x) x_k^q dx_1 \dots dx_m \right| \leq C(t) \int e^{-\delta|x|} |x_k|^q dx_1 \dots dx_m \leq \\ &\leq C(\delta, t) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\delta_1|x_k|} |x_k|^q dx_k \leq 2C(\delta, t) \delta_1^{-q} q!. \end{aligned}$$

Из полученной оценки следует, что при каждом фиксированном $t > 0$ многомерная моментная последовательность $s_n(t)$ удовлетворяет условию

$\sum_{q=0}^{\infty} (\sqrt[2q]{S_{2q}})^{-1} = \infty$, где $S_q = s_{q, 0, \dots, 0}(t) + \dots + s_{0, \dots, 0, q}(t)$, а названное условие дает единственность интегрального представления многомерной моментной последовательности $s_n(t)$ [1, с. 279]. Поэтому имеем $u_+(t, x) = u_-(t, x) \equiv 0$ и $\text{Re } u(t, x) \equiv 0$.

Б. Пусть $a_0 \neq 0$. Введем функцию $v(t, x) = u(t, x) e^{-a_0 t}$. Она является решением уравнения $\frac{\partial v}{\partial t} = [P(D) - a_0]v$, коэффициент которого при нулевой производной от v равен нулю. Из условий, которым по теореме удовлетворяет $u(t, x)$, следует, что $v(t, x)$ удовлетворяет условиям п. А, откуда $v(t, x)$ и $u(t, x)$ тождественно равны нулю.

Теорема доказана.

Путем введения новой функции, как в п. Б, можно очень просто получить некоторое обобщение доказанной теоремы. А именно, теорема будет верна, если в ней оценки (1) и (2) на решение $u(t, x)$ заменить такими:

$$|u| \leq C \exp\{-\delta|x| + \text{Re}(\lambda, x) + t \text{Re } P(\lambda)\} (1+t)^N, \quad (1^*)$$

$$|D^\beta u| \leq \exp\{-\delta|x| + \text{Re}(\lambda, x)\} \Phi(t) \quad (|\beta| \leq p-1), \quad (2)$$

где, в дополнение к предыдущему, $(\lambda, x) = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_m x_m$, λ_k — какие-либо комплексные числа. При $\lambda_k \equiv 0$ условия (1*) и (2*) превращаются в (1) и (2). Чтобы убедиться в справедливости более общей формулировки, введем функцию $v(t, x) = e^{-(\lambda, x)} u(t, x)$. Она будет решением уравнения $\frac{\partial v}{\partial t} = P(D + \lambda) v$, где $D + \lambda = (D_1 + \lambda_1) \dots (D_m + \lambda_m)$ и, в частности, коэффициент, стоящий при нулевой производной в этом уравнении, равен $P(\lambda)$. Легко проверить, что из (1*) и (2*) следует, что $v(t, x)$ удовлетворяет условиям теоремы 1, и поэтому равна нулю, откуда и $u(t, x) \equiv 0$.

Рассмотрим теперь тот же вопрос с использованием другой методики для системы уравнений $\frac{\partial u}{\partial t} = P(iD) u(t, x)$ с постоянными коэффициентами, $x = (x_1, \dots, x_m) \in E^m$, $t > 0$. Будем предполагать, что матрица $P(iD)$ обладает следующим свойством: $\min_{i, \lambda} \operatorname{Re} r_j(\lambda) \geq B > -\infty$, где $r_j(\lambda)$ ($j = 1, \dots, s$) — корни характеристического уравнения $\det \| P(\lambda) - rE \| = 0$, ($-\infty < \lambda_k < \infty$, $k = 1, \dots, m$). Обозначим через p максимальный порядок дифференцирований, входящих в матрицу $P(iD)$.

Теорема 2. Пусть $u(t, x)$ — решение системы уравнений, определенное в полупространстве $t > 0$ и удовлетворяющее там условиям $\|u\| \leq e^{t(B-\varepsilon)} h(x)$, $\|D^\beta u\| \leq \Phi(t) h(x)$ ($|\beta| \leq p-1$), где $\varepsilon > 0$, $\Phi(t)$ — положительная и непрерывная при $t > 0$ функция, $h(x)$ — непрерывная, положительная и стремящаяся к нулю при $|x| \rightarrow \infty$ функция, для которой $\int h(x) dx_1 \dots dx_m < \infty$. Тогда обязательно $u(t, x) \equiv 0$.

Доказательство. Рассмотрим преобразование Фурье по x решения $u(t, x)$:

$$v(t, \lambda) = \int u(t, x) e^{i(\lambda, x)} dx.$$

Благодаря оценкам на $\|D^\beta u\|$, она будет решением системы уравнений $\frac{dv(t, \lambda)}{dt} = P(\lambda) v(t, \lambda)$ и будет иметь оценку $\|v(t, \lambda)\| \leq C_0 e^{t(B-\varepsilon)}$. Решение $v(t, \lambda)$ определяется вектор-функцией $C(\lambda)$ по формуле $v(t, \lambda) = e^{tP(\lambda)} C(\lambda)$, откуда

$$\|C(\lambda)\| \leq \|e^{-tP(\lambda)}\| \|v(t, \lambda)\| \leq C_0 e^{t(B-\varepsilon)} \|e^{-tP(\lambda)}\|.$$

Покажем, что правая часть последнего неравенства при любом фиксированном λ стремится к нулю, если $t \rightarrow \infty$. Для этого воспользуемся оценкой нормы матрицы $e^{tQ(\lambda)}$ для полиномиальной матрицы $Q(\lambda)$ порядка n . Если обозначить через $\rho_1(\lambda), \dots, \rho_n(\lambda)$ корни (не обязательно все они различны) характеристического уравнения $\det \| Q(\lambda) - \rho E \| = 0$ и положить $\Lambda(\lambda) = \max_j \operatorname{Re} \rho_j(\lambda)$, то имеет место оценка [2]:

$$\|e^{tQ(\lambda)}\| \leq e^{t\Lambda(\lambda)} \left[1 + 2t \|Q(\lambda)\| + \dots + \frac{(2t)^{n-1}}{(n-1)!} \|Q(\lambda)\|^{n-1} \right].$$

Для $Q(\lambda) = -P(\lambda)$ получаем

$$\|e^{-tP(\lambda)}\| \leq e^{t\Lambda(\lambda)} \left[1 + 2t \|P(\lambda)\| + \dots + \frac{(2t)^{n-1}}{(n-1)!} \|P(\lambda)\|^{n-1} \right],$$

где $\Lambda(\lambda) = \max \operatorname{Re} \rho_j(\lambda) = \max \operatorname{Re} (-r_j(\lambda))$. Так как в условиях теоремы $\Lambda(\lambda) \leq \max_{\lambda} \Lambda(\lambda) = \max_{i, \lambda} \operatorname{Re} \rho_j(\lambda) = \max_{i, \lambda} \operatorname{Re} (-r_j(\lambda)) = -\min_{i, \lambda} \operatorname{Re} r_j(\lambda) \leq -B < -\infty$, то тем самым получена оценка

$$\|e^{-tP(\lambda)}\| \leq e^{-tB} \left[1 + 2t \|P(\lambda)\| + \dots + \frac{(2t)^{n-1}}{(n-1)!} \|P(\lambda)\|^{n-1} \right].$$

Теперь понятно, что $C_0 e^{t(B-\varepsilon)} \|e^{-tP(\lambda)}\|$ стремится при любом λ к нулю при $t \rightarrow \infty$. Возвращаясь к оценке для $\|C(\lambda)\|$, получаем $C(\lambda) \equiv 0$, откуда $v(t, \lambda)$, а значит и $u(t, x)$, тождественно равны нулю.

Теорема доказана.

Теоремы 1 и 2 дополняют результат, полученный автором для решений систем уравнений с постоянными коэффициентами [3]. В новых обозначениях найденные ранее оценки на решение $u(t, x)$, из которых следует $u(t, x) \equiv 0$, имеют вид $|u| \leq C \exp\{-t^{q_1+\varepsilon} + a\|x\|^q\}$, где обязательно $q_1 > 1$. Оценки в теоремах 1 и 2 таковы, что решению $u(t, x)$ в конкретных случаях разрешается уже расти по $t \rightarrow \infty$.

1. А х н е з е р Н. И. Классическая проблема моментов. М.: Физматгиз, 1961. 310 с.
2. Ш и л о в Г. Е. Математический анализ, второй специальный курс. М.: Наука, 1965. 327 с.
3. Ч а у с Н. Н. Вариант теоремы фрагмента —Линделефа для решений системы дифференциальных уравнений.—Дифференц. уравнения, 1977, 13, № 10, с. 1897—1899.

Институт математики
АН УССР

Поступила в редакцию
5.4.1979 г