

Полуобращение и свойства инвариантов матриц

В [1] изучены некоторые свойства матричного выражения

$$M = A - AB(CAB)^+CA, \quad (1)$$

где A , B и C — комплексные матрицы, размеры которых допускают произведение $L = CAB$, L^+ — псевдообратная матрица, однозначно определяемая системой Пенроуза [2].

В настоящей работе установлена связь между рангами матриц A , L и M в предположении, что L^+ — любая полуобратная матрица, удовлетворяющая линейному уравнению

$$LL^+L = L. \quad (2)$$

Если $A = A^*$ — эрмитова матрица, то, полагая $C = B^*$ и выделяя эрмитово решение L^+ , определяем также зависимость сигнатур этих матриц.

Напомним, что ранг (rang) и сигнатура (sgn) эрмитовой $n \times n$ -матрицы A являются инвариантами соответствующей эрмитовой формы в законе инерции Сильвестра и определяются в виде $\text{rang}A = n - \nu(A) = \rho(A) + + q(A)$, $\text{sgn}A = \rho(A) - q(A)$, где $\rho(A)$, $q(A)$ и $\nu(A)$ — соответственно

количество положительных, отрицательных и нулевых собственных значений A с учетом кратностей [3].

Т е о р е м а. Если размеры матриц A , B и C допускают произведение CAB , то для любой полуобратной матрицы $(CAB)^+$ выполнено равенство

$$\text{rang}(CAB) = \text{rang} A - \text{rang}[A - AB(CAB)^+CA]. \quad (3)$$

Если $A = A^*$ и $C = B^*$, то для любой эрмитовой полуобратной матрицы $(B^*AB)^+$ наряду с (3) выполнено равенство

$$\text{sgn}(B^*AB) = \text{sgn} A - \text{sgn}[A - AB(B^*AB)^+B^*A]. \quad (4)$$

Д о к а з а т е л ь с т в о. Пусть P , Q и Δ — квадратные неособенные матрицы такие, что

$$PCABQ = \begin{bmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \text{rang}(CAB) = \text{rang} \Delta = t \neq 0.$$

Размеры A , B , C , P , Q и Δ обозначим через $n \times m$, $m \times s$, $k \times n$, $k \times k$, $s \times s$ и $t \times t$ соответственно.

Операция полуобращения обладает следующими свойствами [2]:

$$(PLQ)^+ = Q^{-1}L^+P^{-1}, \quad \begin{bmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}^+ = \begin{bmatrix} \Delta^{-1} & U \\ V & W \end{bmatrix},$$

где U , V и W — произвольные блоки подходящих размеров. Используя эти соотношения, преобразуем выражение (1) к виду

$$M = A - \hat{A}\hat{B}(\hat{C}\hat{A}\hat{B})^{-1}\hat{C}A - \bar{A}\bar{B}\bar{S}\bar{C}A, \quad (5)$$

где

$$\hat{B} = BQ \begin{bmatrix} I_t \\ V\Delta \end{bmatrix}, \quad \bar{B} = BQ \begin{bmatrix} 0 \\ I_{s-t} \end{bmatrix}, \quad \hat{C} = [I_t, \Delta U]PC, \quad \bar{C} = [0, I_{k-t}]PC,$$

$S = W - V\Delta U$, I_t — единичная матрица порядка t . При этом выполнены равенства $\hat{C}\hat{A}\hat{B} = \Delta$, $\hat{C}\hat{A}\bar{B} = 0$, $\hat{C}\bar{A}\hat{B} = 0$, $\bar{C}\hat{A}\hat{B} = 0$, $\bar{C}\hat{A}\bar{B} = 0$, $\hat{C}M = 0$, $M\hat{B} = 0$, $CM = \bar{C}A$, $M\bar{B} = \bar{A}\bar{B}$.

Пусть B^\perp и C^\perp — произвольные матрицы такие, что $\text{rang} B_0 = m$, $\text{rang} C_0 = n$, где

$$B_0 = [\hat{B}, \bar{B}, B^\perp], \quad C_0 = \begin{bmatrix} \hat{C} \\ \bar{C} \\ C^\perp \end{bmatrix}.$$

Тогда произведение

$$C_0MB_0 = \left[\begin{array}{c|cc} 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & \hat{C}\bar{A}\bar{B} \\ \hline 0 & C^\perp\hat{A}\bar{B} & C^\perp\bar{A}\bar{B} \end{array} \right] \quad (6)$$

сохраняет ранг матрицы M . В то же время

$$C_1AB_1 = \left[\begin{array}{c|cc} \Delta & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & \bar{C}\bar{A}\bar{B} \\ \hline 0 & C^\perp\hat{A}\bar{B} & C^\perp\bar{A}\bar{B} \end{array} \right], \quad (7)$$

где $\text{rang} B_1 = m$, $\text{rang} C_1 = n$,

$$B_1 = \left[\hat{B}, \bar{B}, B^\perp - \hat{B}\Delta^{-1}\hat{C}\bar{A}\bar{B} - \frac{1}{2}\bar{B}\bar{S}\bar{C}\bar{A}\bar{B} \right],$$

$$C_1 = \begin{bmatrix} \hat{C} \\ \tilde{C} \\ C^\perp - C^\perp A \hat{B} \Delta^{-1} \hat{C} - \frac{1}{2} C^\perp A \tilde{B} \tilde{S} \tilde{C} \end{bmatrix}.$$

Сопоставляя (6) и (7), видим, что выполнено равенство (3).

Рассматривая случай симметрии $A = A^*$, $C = B^*$, в приведенных выкладках следует положить $P = Q^*$, $\Delta = \Delta^*$, $U = V^*$, $W = W^*$, $B_0 = C_0^*$, $B_1 = C_1^*$. При этом равенство (4) также вытекает из построений (6), (7) и теоремы инерции.

Если $CAB = 0$, то $L^+ = (CAB)^+$ — любая $s \times k$ -матрица и равенства (3), (4) вытекают из соотношения

$$\begin{bmatrix} C \\ C^\perp \end{bmatrix} M[B, B^\perp] = \begin{bmatrix} C \\ C^\perp - \frac{1}{2} C^\perp A B L^+ C \end{bmatrix} A \left[B, B^\perp - \frac{1}{2} B L^+ C A B^\perp \right],$$

где C^\perp и B^\perp — выбраны так, чтобы левые и правые множители были матрицами полного ранга n и m соответственно. Теорема доказана.

Примечание. Если потребовать, чтобы наряду с (2) выполнялось второе соотношение системы Пенроуза $L^+ L L^+ = L^+$ (т. е. $L^{++} = L$), то матрица (1) представима в виде (5) при $S = 0$ и доказательство теоремы упрощается.

Следствие 1. Произведение CAB сохраняет ранг матрицы A в том и только в том случае, когда $M = 0$. Так, при изучении матричного уравнения $CXB = D$ имеем критерий $\text{rang } X = \text{rang } D \Leftrightarrow X^+ = B D^+ C$.

Следствие 2. Если матрица A представлена в блочном виде

$$A = \begin{bmatrix} A_1 & A_2 \\ A_3 & A_4 \end{bmatrix}, \quad (8)$$

то $\text{rang } A = \text{rang } A_1$ в том и только в том случае, когда выполнена система соотношений

$$A_1 = A_3 A_1^+ A_2, \quad A_2 = A_1 A_1^+ A_2, \quad A_3 = A_3 A_1^+ A_1. \quad (9)$$

Для доказательства в следствии 1 нужно положить $B = [I_s, 0]^*$, $C = [I_k, 0]$, где $k \times s$ — размеры блока A_1 . При этом

$$CAB = A_1, \quad M = \begin{bmatrix} 0 & A_2 - A_1 A_1^+ A_2 \\ A_3 - A_3 A_1^+ A_1 & A_1 - A_3 A_1^+ A_2 \end{bmatrix}.$$

Отметим, что утверждение следствия 2 хорошо известно в случае, когда A_1 — квадратный невырожденный блок [3]. При этом система (9) сводится к одному равенству $A_1 = A_3 A_1^+ A_2$.

Следствие 3. Ранг блок-строки $[A_1, A_2]$ можно вычислить по формуле $\text{rang } [A_1, A_2] = \text{rang } A_1 + \text{rang } (A_2 - A_1 A_1^+ A_2)$.

Доказательство вытекает из (3) при $B = [I_s, 0]$, $C = I_n$ и может быть использовано, например, в ранговых критериях управляемости Калмана и Симона—Миттера для линейных систем [4]. Аналогичные выражения можно получить для ранга блок-столбца и блочной матрицы (8), включающие полуобращение матриц меньших размеров.

Следствия 1—3 нацелены на рекуррентное понижение размерностей в задаче оценки ранга матрицы. В случае симметрии эти утверждения дополняются соответствующими соотношениями для сигнатур.

Приведем ряд результатов, вытекающих из теоремы при $A = A^*$, $C = B^*$. Числа $p(A)$, $q(A)$ и $v(A)$ полностью определяются значениями ранга и сигнатуры A : $p(A) = (\text{rang } A + \text{sgn } A)/2$, $q(A) = (\text{rang } A - \text{sgn } A)/2$, $v(A) = n - \text{rang } A$. Отсюда с учетом (3), (4) имеем равенства $p(A) = p(L) + p(M)$, $q(A) = q(L) + q(M)$, $v(A) = v(M) - \text{rang } L$.

Следствие 4. Равенства

$$p(A) = p(B^*AB), \quad q(A) = q(B^*AB)$$

выполнены в том и только в том случае, когда $M = 0$.

Если B — квадратная неособенная матрица конгруэнтного преобразования $L = B^*AB$, то $L^+ = B^{-1}A^+B^{-1*}$, $M = 0$. В этом частном случае следствие 4 выражает закон инерции эрмитовых форм.

Следствие 5. M — отрицательно полуопределенная матрица ранга μ в том и только в том случае, когда $p(A) = p(B^*AB)$, $q(A) = q(B^*AB) + \mu$.

Следствие 6. M — положительно полуопределенная матрица ранга μ в том и только в том случае, когда $q(A) = q(B^*AB)$, $p(A) = p(B^*AB) + \mu$.

В следствиях 5 и 6 задача нахождения инвариантов матрицы A сводится к применению критериев знакоопределенности выражения M и не связана с какими-либо ограничениями на миноры A , подобными условиям теоремы Якоби [3]. В частности, если $n \times s$ -матрица B выбрана так, что $B^*AB > 0$, то из неравенства $M \leq 0$ следует $p(A) = s$, $q(A) = \mu$. Аналогично при $B^*AB < 0$, $M \geq 0$ будем иметь $q(A) = s$, $p(A) = \mu$.

1. Мазко А. Г. К определению инвариантов эрмитовой и ранга прямоугольной матриц // Численно-аналитические методы исслед. динамики и устойчивости многомерных систем.— Киев: Ин-т математики АН УССР, 1985.— С. 121—123.
2. Zuhair Nashed M. Generalized Inverses and Applications.— New York etc.: Academic Press, 1976.— 1054 p.
3. Гантмахер Ф. Р. Теория матриц.— М.: Наука, 1967.— 575 с.
4. Simon I. D., Mitter S. K. A theory of modal control. // Inf. and Control.— 1968.— 13.— P. 316—353.

Ин-т математики АН УССР, Киев

Получено 18.06.86