

А. Л. Гладков (Белорус. гос. ун-т, Минск),

Т. В. Кавитова (Витеб. гос. ун-т им. П. М. Машерова, Беларусь)

НАЧАЛЬНО-КРАЕВАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ ПОЛУЛИНЕЙНОГО ПАРАБОЛИЧЕСКОГО УРАВНЕНИЯ С НЕЛИНЕЙНЫМИ НЕЛОКАЛЬНЫМИ ГРАНИЧНЫМИ УСЛОВИЯМИ

We consider an initial-boundary-value problem for a semilinear parabolic equation with nonlinear nonlocal boundary conditions. We prove comparison principle, establish the existence of a local solution, and study the problem of uniqueness and nonuniqueness.

Розглядається початково-крайова задача для напівлінійного параболического рівняння з нелінійними нелокальними граничними умовами. Доведено принцип порівняння, локальне існування розв'язку і вивчено питання єдиності та неєдиності.

1. Введение. Рассматриваются неотрицательные решения начально-краевой задачи для полулинейного параболического уравнения

$$u_t = \Delta u + c(x, t)u^p, \quad x \in \Omega, \quad t > 0, \quad (1.1)$$

с нелинейным нелокальным граничным условием

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial \nu} = \int_{\Omega} k(x, y, t)u^l(y, t) dy, \quad x \in \partial\Omega, \quad t > 0, \quad (1.2)$$

и начальным условием

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad (1.3)$$

где $p > 0$, $l > 0$, Ω — ограниченная область в пространстве \mathbb{R}^n , $n \geq 1$, с достаточно гладкой границей $\partial\Omega$, ν — единичная внешняя нормаль к $\partial\Omega$.

Относительно данных задачи (1.1)–(1.3) сделаны следующие предположения:

$$c(x, t) \in C_{\text{loc}}^{\alpha}(\bar{\Omega} \times [0, +\infty)), \quad 0 < \alpha < 1, \quad c(x, t) \geq 0,$$

$$k(x, y, t) \in C(\partial\Omega \times \bar{\Omega} \times [0, +\infty)), \quad k(x, y, t) \geq 0,$$

$$u_0(x) \in C^1(\bar{\Omega}), \quad u_0(x) \geq 0, \quad x \in \Omega, \quad \frac{\partial u_0(x)}{\partial \nu} = \int_{\Omega} k(x, y, 0)u_0^l(y) dy, \quad x \in \partial\Omega.$$

Исследованию начально-краевых задач для параболических уравнений и систем с нелинейными нелокальными граничными условиями Дирихле посвящено большое количество работ (см., например, [1–9] и приведенную в них библиографию). В частности, начально-краевая задача для уравнения (1.1) с нелокальным граничным условием

$$u(x, t) = \int_{\Omega} k(x, y, t)u^l(y, t) dy, \quad x \in \partial\Omega, \quad t > 0,$$

рассматривалась для случаев $c(x, t) \leq 0$ и $c(x, t) \geq 0$ соответственно в работах [2, 3] и [4, 5].

Отметим, что при $p < 1$ и $l < 1$ нелинейности соответственно в уравнении (1.1) и граничном условии (1.2) не удовлетворяют условию Липшица в правой полуокрестности точки $u = 0$. Вопросы единственности и неединственности решений начально-краевых задач с нелипшицевыми нелинейностями для различных параболических уравнений и систем исследовались многими авторами (см., например, [3, 5, 10–14] и приведенную в них библиографию).

В настоящей работе в пункте 2 для задачи (1.1)–(1.3) доказан принцип сравнения, в пункте 3 установлено локальное существование решения, а в пункте 4 исследованы вопросы единственности и неединственности решения.

2. Принцип сравнения. Пусть $Q_T = \Omega \times (0, T)$, $S_T = \partial\Omega \times (0, T)$, $\Gamma_T = S_T \cup \bar{\Omega} \times \{0\}$, $T > 0$.

Определение 2.1. Неотрицательную функцию $u(x, t) \in C^{2,1}(Q_T) \cap C^{1,0}(Q_T \cup \Gamma_T)$ назовем верхним решением задачи (1.1)–(1.3) в Q_T , если

$$u_t \geq \Delta u + c(x, t)u^p, \quad (x, t) \in Q_T, \quad (2.1)$$

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial \nu} \geq \int_{\Omega} k(x, y, t)u^l(y, t) dy, \quad (x, t) \in S_T, \quad (2.2)$$

$$u(x, 0) \geq u_0(x), \quad x \in \Omega. \quad (2.3)$$

Неотрицательную функцию $u(x, t) \in C^{2,1}(Q_T) \cap C^{1,0}(Q_T \cup \Gamma_T)$ назовем нижним решением задачи (1.1)–(1.3) в Q_T , если неравенства (2.1)–(2.3) выполнены с противоположным знаком. Функцию $u(x, t)$ будем называть решением задачи (1.1)–(1.3) в Q_T , если $u(x, t)$ одновременно является верхним и нижним решением задачи (1.1)–(1.3) в Q_T .

Определение 2.2. Решение $u(x, t)$ задачи (1.1)–(1.3) в Q_T назовем максимальным, если для любого другого решения $v(x, t)$ задачи (1.1)–(1.3) в Q_T выполнено неравенство $v(x, t) \leq u(x, t)$ в Q_T .

Теорема 2.1. Пусть $u_0(x) \not\equiv 0$ в Ω и $u(x, t)$ – решение задачи (1.1)–(1.3) в Q_T . Тогда $u(x, t) > 0$ для $(x, t) \in Q_T \cup S_T$.

Доказательство. Поскольку $u_0(x) \not\equiv 0$ в Ω и $u_t - \Delta u = c(x, t)u^p \geq 0$ в Q_T , согласно сильному принципу максимума $u(x, t) > 0$ в Q_T . Покажем, что $u(x, t) > 0$ при $(x, t) \in S_T$. Предположим, что существует такая точка $(x_0, t_0) \in S_T$, что $u(x_0, t_0) = 0$. Тогда в силу теоремы 3.6 (см. [15]) $\partial u(x_0, t_0)/\partial \nu < 0$, что противоречит условию (1.2).

Теорема 2.1 доказана.

Теорема 2.2. Пусть $u(x, t)$ и $v(x, t)$ – соответственно верхнее и нижнее решения задачи (1.1)–(1.3) в Q_T . Кроме того, если $\min(p, l) < 1$, то предположим, что $u(x, t) > 0$ или $v(x, t) > 0$ при $(x, t) \in Q_T \cup \Gamma_T$. Тогда $u(x, t) \geq v(x, t)$ при $(x, t) \in Q_T \cup \Gamma_T$.

Доказательство. Пусть для $t \in (0, T)$ неотрицательная функция $\varphi(x, \tau)$ принадлежит $C^{2,1}(\bar{Q}_t)$ и удовлетворяет однородному граничному условию Неймана. Умножим (2.1) на φ и проинтегрируем полученное неравенство по области Q_t . Применяя формулу Грина и формулу интегрирования по частям, получаем

$$\int_{\Omega} u(x, t)\varphi(x, t) dx \geq \int_{\Omega} u(x, 0)\varphi(x, 0) dx +$$

$$\begin{aligned}
& + \int_0^t \int_{\Omega} (u(x, \tau) \varphi_{\tau}(x, \tau) + u(x, \tau) \Delta \varphi(x, \tau) + c(x, \tau) u^p(x, \tau) \varphi(x, \tau)) dx d\tau + \\
& + \int_0^t \int_{\partial\Omega} \varphi(x, \tau) \int_{\Omega} k(x, y, \tau) u^l(y, \tau) dy dS_x d\tau.
\end{aligned} \tag{2.4}$$

С другой стороны, нижнее решение $v(x, t)$ удовлетворяет неравенству (2.4) с противоположным знаком

$$\begin{aligned}
& \int_{\Omega} v(x, t) \varphi(x, t) dx \leq \int_{\Omega} v(x, 0) \varphi(x, 0) dx + \\
& + \int_0^t \int_{\Omega} (v(x, \tau) \varphi_{\tau}(x, \tau) + v(x, \tau) \Delta \varphi(x, \tau) + c(x, \tau) v^p(x, \tau) \varphi(x, \tau)) dx d\tau + \\
& + \int_0^t \int_{\partial\Omega} \varphi(x, \tau) \int_{\Omega} k(x, y, \tau) v^l(y, \tau) dy dS_x d\tau.
\end{aligned} \tag{2.5}$$

Пусть $w(x, t) = v(x, t) - u(x, t)$. Из неравенств (2.4) и (2.5) получаем

$$\begin{aligned}
& \int_{\Omega} w(x, t) \varphi(x, t) dx \leq \int_{\Omega} w(x, 0) \varphi(x, 0) dx + \\
& + \int_0^t \int_{\Omega} w(x, \tau) \left(\varphi_{\tau}(x, \tau) + \Delta \varphi(x, \tau) + p \theta_1^{p-1}(x, \tau) c(x, \tau) \varphi(x, \tau) \right) dx d\tau + \\
& + l \int_0^t \int_{\partial\Omega} \varphi(x, \tau) \int_{\Omega} \theta_2^{l-1}(y, \tau) k(x, y, \tau) w(y, \tau) dy dS_x d\tau,
\end{aligned} \tag{2.6}$$

где θ_i , $i = 1, 2$, — непрерывные положительные в \overline{Q}_t функции для $\min(p, l) < 1$ и непрерывные неотрицательные в \overline{Q}_t функции в противном случае.

Функцию $\varphi(x, \tau)$ определим как решение задачи

$$\varphi_{\tau} + \Delta \varphi + p \theta_1^{p-1}(x, \tau) c(x, \tau) \varphi = 0, \quad (x, \tau) \in Q_t,$$

$$\frac{\partial \varphi(x, \tau)}{\partial \nu} = 0, \quad (x, \tau) \in S_t,$$

$$\varphi(x, t) = \psi(x), \quad x \in \Omega,$$

где $\psi(x) \in C_0^{\infty}(\Omega)$, $0 \leq \psi \leq 1$. Из принципа сравнения для линейных параболических уравнений следует, что решение $\varphi(x, \tau)$ данной задачи неотрицательно и ограничено. В силу (2.6) и

неравенства $w(x, 0) \leq 0$ имеем

$$\int_{\Omega} w(x, t) \psi(x) dx \leq m(t) \int_0^t \int_{\Omega} w_+(x, \tau) dx d\tau, \quad (2.7)$$

где

$$w_+ = \max(0, w), \quad m(t) = l|\partial\Omega| \sup_{\partial\Omega \times Q_t} k(x, y, \tau) \sup_{Q_t} \theta_2^{l-1}(x, \tau) \sup_{S_t} \varphi(x, \tau),$$

$|\partial\Omega|$ — мера Лебега множества $\partial\Omega$. Заметим, что $m(t) \leq m(T_0)$ при $t \in (0, T_0]$ для любого $T_0 \in (0, T)$.

Выберем последовательность $\psi_n(x) \in C_0^\infty(\Omega)$, $0 \leq \psi_n \leq 1$, сходящуюся в $L^1(\Omega)$ к функции

$$\gamma_t(x) = \begin{cases} 1, & \text{если } w(x, t) > 0, \\ 0, & \text{если } w(x, t) \leq 0. \end{cases}$$

Подставляя в (2.7) $\psi_n(x)$ вместо $\psi(x)$ и переходя к пределу при $n \rightarrow \infty$, получаем

$$\int_{\Omega} w_+(x, t) dx \leq m(T_0) \int_0^t \int_{\Omega} w_+(x, \tau) dx d\tau, \quad t \in (0, T_0].$$

В силу произвольности T_0 и леммы Гронуолла $w_+(x, t) \leq 0$ в Q_T .

Теорема 2.2 доказана.

Из теоремы 2.2 вытекает следующее утверждение.

Теорема 2.3. *Предположим, что задача (1.1)–(1.3) имеет решение в Q_T с неотрицательным начальным условием для $\min(p, l) \geq 1$ и положительным начальным условием в противном случае. Тогда решение задачи (1.1)–(1.3) единственно.*

3. Существование локального решения. В данном пункте докажем существование локального решения задачи (1.1)–(1.3), используя формулу представления решения и принцип сжимающих отображений.

Пусть последовательность $\{\varepsilon_m\}$ такова, что $0 < \varepsilon_m < 1$ и $\varepsilon_m \rightarrow 0$ при $m \rightarrow \infty$. При $\varepsilon = \varepsilon_m$, $m = 1, 2, \dots$, введем в рассмотрение функции $u_{0\varepsilon}(x)$, удовлетворяющие следующим условиям:

$$u_{0\varepsilon}(x) \in C^1(\bar{\Omega}), \quad u_{0\varepsilon}(x) \geq \varepsilon, \quad u_{0\varepsilon_i}(x) \geq u_{0\varepsilon_j}(x),$$

$$\varepsilon_i \geq \varepsilon_j, \quad u_{0\varepsilon}(x) \rightarrow u_0(x) \text{ при } \varepsilon \rightarrow 0,$$

$$\frac{\partial u_{0\varepsilon}(x)}{\partial \nu} = \int_{\Omega} k(x, y, 0) u_{0\varepsilon}^l(y) dy, \quad x \in \partial\Omega.$$

Отметим, что в случае $\min(p, l) < 1$ условие Липшица в правой полукрестности точки $u = 0$ по крайней мере для одной из нелинейностей в (1.1) и (1.2) не выполняется. Поэтому рассмотрим вспомогательную задачу для уравнения (1.1) с граничным условием (1.2) и начальным условием

$$u_\varepsilon(x, 0) = u_{0\varepsilon}(x), \quad x \in \Omega. \quad (3.1)$$

Теорема 3.1. Для некоторого $T > 0$ задача (1.1), (1.2), (3.1) имеет единственное решение в Q_T .

Доказательство. Пусть $G_N(x, y; t - \tau)$ — функция Грина для уравнения теплопроводности с однородным граничным условием Неймана. Отметим, что функция $G_N(x, y; t - \tau)$ имеет следующие свойства (см., например, [16]):

$$G_N(x, y; t - \tau) \geq 0, \quad x, y \in \Omega, \quad 0 \leq \tau < t, \quad (3.2)$$

$$\int_{\Omega} G_N(x, y; t - \tau) dy = 1, \quad x \in \Omega, \quad 0 \leq \tau < t. \quad (3.3)$$

Как известно, функция $u_{\varepsilon}(x, t)$ является решением задачи (1.1), (1.2), (3.1) в Q_{σ} тогда и только тогда, когда

$$\begin{aligned} u_{\varepsilon}(x, t) = & \int_{\Omega} G_N(x, y; t) u_{0\varepsilon}(y) dy + \int_0^t \int_{\Omega} G_N(x, y; t - \tau) c(y, \tau) u_{\varepsilon}^p(y, \tau) dy d\tau + \\ & + \int_0^t \int_{\partial\Omega} G_N(x, \xi; t - \tau) \int_{\Omega} k(\xi, y, \tau) u_{\varepsilon}^l(y, \tau) dy dS_{\xi} d\tau \equiv Lu_{\varepsilon}(x, t), \quad (x, t) \in Q_{\sigma}. \end{aligned} \quad (3.4)$$

Для доказательства разрешимости уравнения (3.4) используем принцип сжимающих отображений. Определим последовательность $\{u_{\varepsilon, n}(x, t)\}$, $n = 1, 2, \dots$, следующим образом:

$$u_{\varepsilon, 1}(x, t) \equiv \varepsilon, \quad (x, t) \in \overline{Q}_{\sigma}, \quad (3.5)$$

и

$$u_{\varepsilon, n+1}(x, t) = Lu_{\varepsilon, n}(x, t), \quad (x, t) \in \overline{Q}_{\sigma}, \quad n = 1, 2, \dots \quad (3.6)$$

Пусть

$$M_{0\varepsilon} = \sup_{\Omega} u_{0\varepsilon}(x).$$

С помощью метода математической индукции покажем, что при $M > \max(\varepsilon, M_{0\varepsilon})$ и некотором $\gamma \in (0, \sigma]$ имеют место соотношения

$$\sup_{Q_{\gamma}} u_{\varepsilon, n}(x, t) \leq M, \quad n = 1, 2, \dots \quad (3.7)$$

При $n = 1$ выполнение (3.7) очевидно. Предположим, что неравенство (3.7) выполняется для $n = m$, и докажем его для $n = m + 1$. Действительно, в силу (3.2)–(3.4) и (3.6)

$$\begin{aligned} u_{\varepsilon, m+1}(x, t) = & \int_{\Omega} G_N(x, y; t) u_{0\varepsilon}(y) dy + \int_0^t \int_{\Omega} G_N(x, y; t - \tau) c(y, \tau) u_{\varepsilon, m}^p(y, \tau) dy d\tau + \\ & + \int_0^t \int_{\partial\Omega} G_N(x, \xi; t - \tau) \int_{\Omega} k(\xi, y, \tau) u_{\varepsilon, m}^l(y, \tau) dy dS_{\xi} d\tau \leq M_{0\varepsilon} + M^p \nu(t) + M^l \mu(t), \end{aligned} \quad (3.8)$$

где $(x, t) \in Q_\gamma$ и

$$\nu(t) = \sup_{\Omega} \int_0^t \int_{\Omega} G_N(x, y; t - \tau) c(y, \tau) dy d\tau,$$

$$\mu(t) = \sup_{\Omega} \int_0^t \int_{\partial\Omega} G_N(x, \xi; t - \tau) \int_{\Omega} k(\xi, y, \tau) dy dS_{\xi} d\tau.$$

Отметим (см. [17]), что существуют положительные константы δ_1 и a_1 такие, что

$$\mu(t) \leq a_1 \sqrt{t} \text{ при } 0 \leq t \leq \delta_1. \quad (3.9)$$

В силу (3.2), (3.3) имеем

$$\nu(t) \leq a_2 t \text{ при } 0 \leq t \leq \delta_2, \quad (3.10)$$

где δ_2 и a_2 — некоторые положительные константы. Выберем γ так, чтобы $0 < \gamma \leq \min(\delta_1, \delta_2)$ и выполнялось неравенство

$$\sup_{(0, \gamma)} (M^p \nu(t) + M^l \mu(t)) \leq M - M_{0\varepsilon}. \quad (3.11)$$

Из (3.8) и (3.11) следует (3.7) для $n = m + 1$. В силу (3.2)–(3.6) и свойств $u_{0\varepsilon}(x)$ имеем

$$u_{\varepsilon, n}(x, t) \geq \varepsilon, \quad (x, t) \in \overline{Q_\gamma}, \quad n = 1, 2, \dots. \quad (3.12)$$

Применяя формулу Лагранжа, для $n = 2, 3, \dots$ получаем

$$\begin{aligned} & \sup_{Q_\gamma} |u_{\varepsilon, n+1}(x, t) - u_{\varepsilon, n}(x, t)| = \\ & = \sup_{Q_\gamma} \left| \int_0^t \int_{\Omega} G_N(x, \xi; t - \tau) c(y, \tau) (u_{\varepsilon, n}^p(\xi, \tau) - u_{\varepsilon, n-1}^p(\xi, \tau)) d\xi d\tau + \right. \\ & \left. + \int_0^t \int_{\partial\Omega} G_N(x, \xi; t - \tau) \int_{\Omega} k(\xi, y, \tau) (u_{\varepsilon, n}^l(y, \tau) - u_{\varepsilon, n-1}^l(y, \tau)) dy dS_{\xi} d\tau \right| \leq \\ & \leq \sup_{Q_\gamma} \left(p \theta_{1, n}^{p-1}(x, t) \nu(t) + l \theta_{2, n}^{l-1}(x, t) \mu(t) \right) \sup_{Q_\gamma} |u_{\varepsilon, n}(x, t) - u_{\varepsilon, n-1}(x, t)| \leq \\ & \leq \sup_{(0, \gamma)} \rho(t) \sup_{Q_\gamma} |u_{\varepsilon, n}(x, t) - u_{\varepsilon, n-1}(x, t)| \leq (M + \varepsilon) \left(\sup_{(0, \gamma)} \rho(t) \right)^{n-1}, \end{aligned}$$

где $\theta_{i, n}(x, t)$, $i = 1, 2$, — непрерывные в $\overline{Q_\gamma}$ функции такие, что $\alpha_1 \leq \theta_{i, n}(x, t) \leq M_1$, $(x, t) \in \overline{Q_\gamma}$, $\rho(t) = p(\alpha_1^{p-1} + M_1^{p-1})\nu(t) + l(\alpha_1^{l-1} + M_1^{l-1})\mu(t)$, $t \in [0, \gamma]$. Отметим, что положительные

константы α_1 и M_1 не зависят от n . В силу (3.9) и (3.10) существует такая константа $T \in (0, \gamma)$, что

$$\sup_{(0, T)} \rho(t) < 1.$$

Следовательно, последовательность $\{u_{\varepsilon, n}(x, t)\}$ сходится равномерно в \overline{Q}_T при $n \rightarrow \infty$. Определим

$$u_\varepsilon(x, t) = \lim_{n \rightarrow \infty} u_{\varepsilon, n}(x, t).$$

В силу (3.7) и (3.12) имеем

$$\varepsilon \leq u_\varepsilon(x, t) \leq M, \quad (x, t) \in \overline{Q}_T.$$

Переходя в (3.6) к пределу при $n \rightarrow \infty$ и используя теорему Лебега о предельном переходе под знаком интеграла, приходим к выводу, что предельная функция $u_\varepsilon(x, t)$ удовлетворяет уравнению (3.4). Следовательно, $u_\varepsilon(x, t)$ является решением задачи (1.1), (1.2), (3.1) в Q_T .

Методом от противного докажем единственность решения задачи (1.1), (1.2), (3.1) в Q_T для малых значений T . Пусть задача (1.1), (1.2), (3.1) имеет по крайней мере два решения $u_\varepsilon(x, t)$ и $v_\varepsilon(x, t)$ в Q_T . Рассуждая, как и ранее, для малых значений T имеем

$$\begin{aligned} \sup_{Q_T} |u_\varepsilon(x, t) - v_\varepsilon(x, t)| &= \sup_{Q_T} \left| \int_0^t \int_\Omega G_N(x, \xi; t - \tau) c(y, \tau) (u_\varepsilon^p(\xi, \tau) - v_\varepsilon^p(\xi, \tau)) d\xi d\tau + \right. \\ &\quad \left. + \int_0^t \int_{\partial\Omega} G_N(x, \xi; t - \tau) \int_\Omega k(\xi, y, \tau) (u_\varepsilon^l(y, \tau) - v_\varepsilon^l(y, \tau)) dy dS_\xi d\tau \right| \leq \\ &\leq \sup_{Q_T} \left(p\theta_1^{p-1}(x, t)\nu(t) + l\theta_2^{l-1}(x, t)\mu(t) \right) \sup_{Q_T} |u_\varepsilon(x, t) - v_\varepsilon(x, t)| \leq \\ &\leq \alpha \sup_{Q_T} |u_\varepsilon(x, t) - v_\varepsilon(x, t)|, \end{aligned}$$

где $\theta_i(x, t)$, $i = 1, 2$, — положительные непрерывные в \overline{Q}_T функции и $0 < \alpha < 1$. Очевидно, $u_\varepsilon(x, t) = v_\varepsilon(x, t)$ в Q_T .

Теорема 3.1 доказана.

Теорема 3.2. Для некоторого $T > 0$ задача (1.1)–(1.3) имеет максимальное решение в Q_T .

Доказательство. Пусть u_ε — решение задачи (1.1), (1.2), (3.1). Легко видеть, что u_ε является верхним решением задачи (1.1)–(1.3). По теореме 2.2 при $\varepsilon_1 \leq \varepsilon_2$ выполняется неравенство $u_{\varepsilon_1} \leq u_{\varepsilon_2}$. Согласно теореме Дини (см. [18]) для некоторого $T > 0$ последовательность $\{u_\varepsilon(x, t)\}$ сходится равномерно в \overline{Q}_T при $\varepsilon \rightarrow 0$ к некоторой функции $u(x, t)$. Переходя в (3.4) к пределу при $\varepsilon \rightarrow 0$ и используя теорему Лебега о предельном переходе под знаком интеграла, приходим к выводу, что функция $u(x, t)$ удовлетворяет в Q_T уравнению

$$u(x, t) = \int_\Omega G_N(x, y; t) u_0(y) dy + \int_0^t \int_\Omega G_N(x, y; t - \tau) c(y, \tau) u^p(y, \tau) dy d\tau +$$

$$+ \int_0^t \int_{\partial\Omega} G_N(x, \xi; t - \tau) \int_{\Omega} k(\xi, y, \tau) u^l(y, \tau) dy dS_{\xi} d\tau.$$

Следовательно, $u(x, t)$ является решением задачи (1.1)–(1.3) в Q_T . Несложно показать, что $u(x, t)$ является максимальным решением задачи (1.1)–(1.3) в Q_T .

Теорема 3.2 доказана.

4. Единственность и неединственность. В данном пункте будем использовать некоторые рассуждения из [5, 13].

Теорема 4.1. Пусть $u_0(x) \equiv 0$ в Ω и $u(x, t)$ – максимальное решение задачи (1.1)–(1.3) в Q_T . Предположим, что для некоторого $t_0 \in [0, T)$ выполняется хотя бы одно из двух условий:

$$0 < p < 1 \text{ и } c(x_0, t_0) > 0 \text{ для некоторого } x_0 \in \Omega, \quad (4.1)$$

$$0 < l < 1 \text{ и } k(x, y_0, t_0) > 0 \text{ для любого } x \in \partial\Omega \text{ и некоторого } y_0 \in \partial\Omega. \quad (4.2)$$

Тогда максимальное решение $u(x, t)$ задачи (1.1)–(1.3) нетривиально в Q_T .

Доказательство. Пусть выполнено (4.1). В силу непрерывности функции $c(x, t)$ существуют окрестность $U(x_0)$ точки x_0 в Ω и константа $T_1 \in (t_0, T)$ такие, что $c(x, t) \geq c_0 > 0$, $x \in U(x_0)$, $t \in [t_0, T_1]$. Введем в рассмотрение вспомогательную задачу

$$\begin{aligned} u_t &= \Delta u + c(x, t)u^p, & x \in U(x_0), & \quad t_0 < t < T_1, \\ u(x, t) &= 0, & x \in \partial U(x_0), & \quad t_0 < t < T_1, \\ u(x, t_0) &= 0, & x \in U(x_0). \end{aligned} \quad (4.3)$$

Построим нижнее решение задачи (4.3). Пусть $\underline{u}(x, t) = C(t - t_0)^{\frac{1}{1-p}} w(x, t)$, где C – некоторая положительная константа и $w(x, t)$ – решение задачи

$$\begin{aligned} w_t &= \Delta w, & x \in U(x_0), & \quad t_0 < t < T_1, \\ w(x, t) &= 0, & x \in \partial U(x_0), & \quad t_0 < t < T_1, \\ w(x, t_0) &= w_0(x), & x \in U(x_0). \end{aligned} \quad (4.4)$$

Здесь $w_0(x)$ – нетривиальная неотрицательная непрерывная в $\overline{U(x_0)}$ функция, равная нулю на $\partial U(x_0)$. Отметим, что $\underline{u}(x, t) = 0$, если $t = t_0$ или $x \in \partial U(x_0)$. В силу сильного принципа максимума $0 < w(x, t) < M_0 = \sup_{U(x_0)} w_0(x)$, $x \in U(x_0)$, $t_0 < t < T_1$.

Для всех $(x, t) \in U(x_0) \times (t_0, T_1)$ выполнено

$$\underline{u}_t - \Delta \underline{u} - c(x, t)\underline{u}^p = \frac{C}{1-p} (t - t_0)^{\frac{p}{1-p}} w - c(x, t)C^p (t - t_0)^{\frac{p}{1-p}} w^p \leq 0,$$

где $C \leq M_0^{-1} [c_0(1-p)]^{1/(1-p)}$.

Пусть $u(x, t)$ – максимальное решение задачи (1.1)–(1.3) в Q_T с тривиальным начальным условием. Согласно теореме 3.2 $u(x, t) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u_{\varepsilon}(x, t)$, где $u_{\varepsilon}(x, t)$ – положительное верхнее решение задачи (1.1)–(1.3) в Q_T . Легко видеть, что $u_{\varepsilon}(x, t)$ является верхним решением

задачи (4.3). Из принципа сравнения для задачи (4.3) следует, что $u_\varepsilon(x, t) \geq \underline{u}(x, t)$, $(x, t) \in \overline{U(x_0)} \times [t_0, T_1)$. Переходя к пределу при $\varepsilon \rightarrow 0$ в данном неравенстве, получаем $u(x, t) \geq \underline{u}(x, t)$, $(x, t) \in \overline{U(x_0)} \times [t_0, T_1)$. Из (1.2) и сильного принципа максимума заключаем, что максимальное решение $u(x, t) > 0$ для $x \in \Omega$, $t_0 < t < T_1$.

Пусть выполнено (4.2). Тогда существуют окрестность $V(y_0) \subset \overline{\Omega}$ точки y_0 и константа $T_2 \in (t_0, T)$ такие, что $k(x, y, t) > 0$ при $x \in \partial\Omega$, $y \in V(y_0)$, $t_0 \leq t \leq T_2$.

Воспользуемся заменой переменных, использованной в [19]. Пусть $\bar{x} \in \partial\Omega$ и $\hat{n}(\bar{x})$ — единичная внутренняя нормаль к $\partial\Omega$ в точке \bar{x} . Поскольку $\partial\Omega$ — гладкая поверхность, существует такая константа $\delta > 0$, что отображение $\psi: \partial\Omega \times [0, \delta] \rightarrow \mathbb{R}^n$, заданное формулой $\psi(\bar{x}, s) = \bar{x} + s\hat{n}(\bar{x})$, определяет новые координаты (\bar{x}, s) в окрестности $\partial\Omega$ в $\overline{\Omega}$. Непосредственными вычислениями можно показать, что оператор Δ в этих координатах, примененный к функции $g(\bar{x}, s) = g(s)$, не зависящей от переменной \bar{x} , в точке (\bar{x}, s) вычисляется по формуле

$$\Delta g(\bar{x}, s) = \frac{\partial^2 g}{\partial s^2}(\bar{x}, s) - \sum_{j=1}^{n-1} \frac{H_j(\bar{x})}{1 - sH_j(\bar{x})} \frac{\partial g}{\partial s}(\bar{x}, s), \quad (4.5)$$

где $H_j(\bar{x})$, $j = 1, \dots, n-1$, — главные кривизны $\partial\Omega$ в точке \bar{x} .

Пусть $\alpha > 1/(1-l)$, $0 < \xi_0 \leq 1$ и $t_0 < T_3 \leq \min(T_2, t_0 + \delta^2)$. В точках множества $Q_{\delta, T_3} = \partial\Omega \times [0, \delta] \times (t_0, T_3)$ с координатами (\bar{x}, s, t) определим функцию

$$\underline{u}(\bar{x}, s, t) = (t - t_0)^\alpha \left(\xi_0 - \frac{s}{\sqrt{t - t_0}} \right)_+^3,$$

а для точек множества $\overline{\Omega} \times [t_0, T_3) \setminus Q_{\delta, T_3}$ положим $\underline{u}(\bar{x}, s, t) \equiv 0$. Покажем, что $\underline{u}(\bar{x}, s, t)$ — нижнее решение задачи (1.1)–(1.3) в $\Omega \times (t_0, T_4)$ для некоторого $T_4 \in (t_0, T_3)$. Действительно, применяя (4.5), получаем

$$\begin{aligned} \underline{u}_t(\bar{x}, s, t) - \Delta \underline{u}(\bar{x}, s, t) - c(x, t) \underline{u}^p(\bar{x}, s, t) &= \alpha(t - t_0)^{\alpha-1} \left(\xi_0 - \frac{s}{\sqrt{t - t_0}} \right)_+^3 + \\ &+ \frac{3}{2} s (t - t_0)^{\alpha-3/2} \left(\xi_0 - \frac{s}{\sqrt{t - t_0}} \right)_+^2 - 6(t - t_0)^{\alpha-1} \left(\xi_0 - \frac{s}{\sqrt{t - t_0}} \right)_+ - \\ &- 3(t - t_0)^{\alpha-1/2} \left(\xi_0 - \frac{s}{\sqrt{t - t_0}} \right)_+^2 \sum_{j=1}^{n-1} \frac{H_j(\bar{x})}{1 - sH_j(\bar{x})} - c(x, t) \underline{u}^p(\bar{x}, s, t) \leq 0 \end{aligned}$$

в $\Omega \times (t_0, T_3)$ для достаточно малых значений ξ_0 .

Очевидно, справедливы равенства

$$\frac{\partial \underline{u}}{\partial \nu}(\bar{x}, 0, t) = -\frac{\partial \underline{u}}{\partial s}(\bar{x}, 0, t) = 3(t - t_0)^{\alpha-1/2} \xi_0^2.$$

Для $x \in \partial\Omega$ и достаточно малых значений $t - t_0$ выполнено

$$\frac{\partial \underline{u}}{\partial \nu}(x, t) - \int_{\Omega} k(x, y, t) \underline{u}^l(y, t) dy = 3(t - t_0)^{\alpha-1/2} \xi_0^2 -$$

$$\begin{aligned}
& -(t-t_0)^{\alpha l} \int_{\partial\Omega \times [0, \delta]} k(x, (\bar{y}, s), t) |J(\bar{y}, s)| \left(\xi_0 - \frac{s}{\sqrt{t-t_0}} \right)_+^{3l} d\bar{y} ds \leq 3(t-t_0)^{\alpha - \frac{1}{2}} \xi_0^2 - \\
& -(t-t_0)^{\alpha l + \frac{1}{2}} \int_{\partial\Omega} d\bar{y} \int_0^{\xi_0} k(x, (\bar{y}, z\sqrt{t-t_0}), t) |J(\bar{y}, z\sqrt{t-t_0})| (\xi_0 - z)_+^{3l} dz \leq \\
& \leq 3(t-t_0)^{\alpha - \frac{1}{2}} \xi_0^2 - C(t-t_0)^{\alpha l + \frac{1}{2}} \leq 0,
\end{aligned}$$

где $J(\bar{y}, s)$ — якобиан перехода к новым переменным, константа C не зависит от t . Завершение доказательства теоремы такое же, как в первой части теоремы.

Теорема 4.1 доказана.

Замечание 4.1. Пусть выполнены условия теоремы 4.1, но только (4.1) и (4.2) заменены следующими условиями:

$$0 < p < 1 \text{ и } c(x, t) \not\equiv 0 \text{ в } Q_\tau \text{ для любого } \tau > 0 \quad (4.6)$$

и

$$0 < l < 1 \text{ и существуют последовательности } \{t_k\} \text{ и } \{y_k\}, k \in N, \text{ такие, что} \quad (4.7)$$

$$t_k > 0, \lim_{k \rightarrow \infty} t_k = 0, y_k \in \partial\Omega, k(x, y_k, t_k) > 0 \text{ для любого } x \in \partial\Omega.$$

Тогда максимальное решение задачи (1.1)–(1.3) положительно в $Q_T \cup S_T$.

Следствие 4.1. Пусть выполнены условия теоремы 4.1, но только (4.1) и (4.2) заменены на (4.6) и (4.7), и

$$c(x, t) \text{ и } k(x, y, t) \text{ не убывают по } t \in [0, \bar{t}] \text{ для некоторого } \bar{t} \in (0, T). \quad (4.8)$$

Тогда существует только одно положительное решение задачи (1.1)–(1.3) в $Q_T \cup S_T$.

Доказательство. Пусть $u(x, t)$ — максимальное решение задачи (1.1)–(1.3) с $u_0(x) \equiv 0$ в Ω . Из замечания 4.1 следует неравенство $u(x, t) > 0$ при $(x, t) \in Q_T \cup S_T$. Предположим, что существует другое положительное в $Q_T \cup S_T$ решение $v(x, t)$ задачи (1.1)–(1.3) с тривиальным начальным условием. В силу (4.8) $v(x, t + \tau)$ — положительное верхнее решение задачи (1.1)–(1.3) в $Q_{\bar{t}-\tau}$ для $\tau \in (0, \bar{t})$. Из теоремы 2.2 следует, что $u(x, t) \leq v(x, t + \tau)$ при $(x, t) \in Q_{\bar{t}-\tau} \cup \Gamma_{\bar{t}-\tau}$. Переходя к пределу при $\tau \rightarrow 0$, имеем $u(x, t) \leq v(x, t)$ для $(x, t) \in Q_{\bar{t}} \cup \Gamma_{\bar{t}}$. В силу определения 2.2 и теоремы 2.3 получаем $v(x, t) = u(x, t)$ для всех $(x, t) \in Q_T \cup S_T$.

Следствие 4.1 доказано.

Теорема 4.2. Пусть $\min(p, l) < 1$, $u_0 \not\equiv 0$, выполнено (4.8) и хотя бы одно из условий (4.6), (4.7). Тогда решение задачи (1.1)–(1.3) единственно.

Доказательство. Для доказательства единственности достаточно показать, что если v — решение задачи (1.1)–(1.3), то

$$u(x, t) \leq v(x, t), \quad (x, t) \in Q_{T_1}, \quad (4.9)$$

где u — максимальное решение задачи (1.1)–(1.3).

Рассмотрим три случая: $0 < l < 1$ и $0 < p \leq 1$, $0 < l < 1$ и $p > 1$, $0 < p < 1$ и $l \geq 1$.

Пусть $0 < l < 1$ и $0 < p \leq 1$. Обозначим $z = u - v$, тогда z удовлетворяет задаче

$$\begin{aligned} z_t &\leq \Delta z + c(x, t)z^p, & (x, t) \in Q_{T_1}, \\ \frac{\partial z(x, t)}{\partial \nu} &\leq \int_{\Omega} k(x, y, t)z^l(y, t) dy, & (x, t) \in S_{T_1}, \\ z(x, 0) &\equiv 0, & x \in \Omega. \end{aligned} \quad (4.10)$$

В силу следствия 4.1 существует единственное решение h следующей задачи:

$$\begin{aligned} h_t &= \Delta h + c(x, t)h^p, & (x, t) \in Q_{T_2}, \\ \frac{\partial h(x, t)}{\partial \nu} &= \int_{\Omega} k(x, y, t)h^l(y, t) dy, & (x, t) \in S_{T_2}, \\ h(x, 0) &\equiv 0, & x \in \Omega, \end{aligned}$$

такое, что $h(x, t) > 0$, $x \in \bar{\Omega}$, $0 < t < T_2$. Пусть $T_3 = \min(T_1, T_2)$. Используя рассуждения из доказательств следствия 4.1 и теоремы 2.2, можно показать, что $h \geq z$ и $u \geq h$. Обозначим $a = h - z$ и воспользуемся неравенством (см., например, [20])

$$h^q - u^q + v^q \geq (h - u + v)^q,$$

где $0 < q \leq 1$ и $\max\{h, v\} \leq u \leq h + v$. В результате получим

$$\begin{aligned} a_t &\geq \Delta a + c(x, t)a^p, & (x, t) \in Q_{T_3}, \\ \frac{\partial a(x, t)}{\partial \nu} &\geq \int_{\Omega} k(x, y, t)a^l(y, t) dy, & (x, t) \in S_{T_3}, \\ a(x, 0) &\equiv 0, & x \in \Omega. \end{aligned}$$

Покажем, что $a(x, t) > 0$ в Q_{T_3} . Действительно, если предположить противное, то в силу теоремы 2.1 существует такое $\bar{t} \in (0, T_3)$, что $a(x, t) \equiv 0$ в $Q_{\bar{t}}$. Тогда

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} k(x, y, t)(h^l(y, t) + v^l(y, t)) dy &= \frac{\partial h(x, t)}{\partial \nu} + \frac{\partial v(x, t)}{\partial \nu} = \frac{\partial z(x, t)}{\partial \nu} + \frac{\partial v(x, t)}{\partial \nu} = \\ &= \frac{\partial u(x, t)}{\partial \nu} = \int_{\Omega} k(x, y, t)u^l(y, t) dy = \int_{\Omega} k(x, y, t)(z(y, t) + v(y, t))^l dy = \\ &= \int_{\Omega} k(x, y, t)(h(y, t) + v(y, t))^l dy, & (x, t) \in S_{\bar{t}}. \end{aligned}$$

При выполнении условия (4.7) получим противоречие с тем, что $0 < l < 1$, $h(x, t) > 0$ и $v(x, t) > 0$ в $Q_{\bar{t}}$, $k(x, y_k, t_k) > 0$ для любого $x \in \partial\Omega$, некоторых $y_k \in \partial\Omega$, $0 < t_k < \bar{t}$. Если выполнено условие (4.6), то получить противоречие можно другим способом. Действительно,

$$\begin{aligned} c(x, t)(h + v)^p &= c(x, t)(z + v)^p = c(x, t)u^p = u_t - \Delta u = (z + v)_t - \Delta(z + v) = \\ &= (h + v)_t - \Delta(h + v) = c(x, t)(h^p + v^p), \quad (x, t) \in Q_{\bar{t}}. \end{aligned}$$

Это противоречит тому, что $0 < p < 1$, $h(x, t) > 0$ и $v(x, t) > 0$ в $Q_{\bar{t}}$, $c(x_1, t_1) > 0$ для некоторых $x_1 \in \Omega$, $t_1 \in (0, \bar{t})$.

Поскольку $a(x, t) > 0$ в $Q_{\bar{t}}$, применяя следствие 4.1 и теорему 2.2, заключаем, что $a(x, t) \geq h(x, t)$ в $Q_{\bar{t}} \cup \Gamma_{\bar{t}}$. Таким образом, выполнено неравенство (4.9) для случая $0 < l < 1$ и $0 < p \leq 1$.

Рассмотрим второй случай $0 < l < 1$ и $p > 1$. Легко заметить, что существует такая константа $\beta > 0$, что

$$u^p(x, t) - v^p(x, t) \leq \beta(u(x, t) - v(x, t)), \quad (x, t) \in Q_{T_4},$$

где $T_4 < T_2$. Пусть $z = u - v$. Тогда функция z удовлетворяет задаче (4.10) с $p = 1$ и $\beta c(x, t)$ вместо $c(x, t)$. Дальнейшее доказательство такое же, как в первом случае с $p = 1$.

Третий случай рассматривается аналогично.

Теорема 4.2 доказана.

Замечание 4.2. Пусть $u_0 \not\equiv 0$ и при некотором $\tau > 0$ выполнено хотя бы одно из следующих трех условий:

$$\begin{aligned} l &\geq 1 \quad \text{и} \quad c(x, t) \equiv 0 \quad \text{в} \quad Q_{\tau}, \\ p &\geq 1 \quad \text{и} \quad k(x, y, t) \equiv 0 \quad \text{в} \quad \partial\Omega \times Q_{\tau}, \\ c(x, t) &\equiv 0 \quad \text{в} \quad Q_{\tau} \quad \text{и} \quad k(x, y, t) \equiv 0 \quad \text{в} \quad \partial\Omega \times Q_{\tau}. \end{aligned}$$

Тогда в силу теорем 2.1 и 2.3 решение задачи (1.1)–(1.3) единственно.

Литература

1. Deng K. Comparison principle for some nonlocal problems // Quart. Appl. Math. – 1992. – **50**, № 3. – P. 517–522.
2. Gladkov A., Guedda M. Blow-up problem for semilinear heat equation with absorption and a nonlocal boundary condition // Nonlinear Anal. – 2011. – **74**, № 13. – P. 4573–4580.
3. Gladkov A., Guedda M. Semilinear heat equation with absorption and a nonlocal boundary condition // Appl. Anal. – 2012. – **91**, № 12. – P. 2267–2276.
4. Gladkov A., Kim K. I. Blow-up of solutions for semilinear heat equation with nonlinear nonlocal boundary condition // J. Math. Anal. and Appl. – 2008. – **338**. – P. 264–273.
5. Gladkov A., Kim K. I. Uniqueness and nonuniqueness for reaction-diffusion equation with nonlocal boundary condition // Adv. Math. Sci. Appl. – 2009. – **19**, № 1. – P. 39–49.
6. Gladkov A., Nikitin A. A reaction-diffusion system with nonlinear nonlocal boundary conditions // Int. J. Part. Different. Equat. – 2014. – **2014**. – P. 1–10.
7. Liu D., Mu C. Blow-up properties for a semilinear reaction-diffusion system with nonlinear nonlocal boundary conditions // Abstrs Appl. Anal. – 2010. – **2010**. – P. 1–17.
8. Pao C. V. Asymptotic behavior of solutions of reaction-diffusion equations with nonlocal boundary conditions // J. Comput. and Appl. Math. – 1998. – **88**. – P. 225–238.

9. *Yin Y.* On nonlinear parabolic equations with nonlocal boundary condition // *J. Math. Anal. and Appl.* – 1994. – **185**, № 1. – P. 161 – 174.
10. *Bokes P.* A uniqueness result for a semilinear parabolic system // *J. Math. Anal. and Appl.* – 2007. – **331**. – P. 567 – 584.
11. *Cortazar C., Elgueta M., Rossi J. D.* Uniqueness and non-uniqueness for a system of heat equations with non-linear coupling at the boundary // *Nonlinear Anal.* – 1999. – **37**, № 2. – P. 257 – 267.
12. *Cortazar C., Elgueta M., Rossi J. D.* Uniqueness and nonuniqueness for the porous medium equation with non linear boundary condition // *Different. Integr. Equat.* – 2003. – **16**, № 10. – P. 1215 – 1222.
13. *Escobedo M., Herrero M. A.* A semilinear parabolic system in a bounded domain // *Ann. mat. pura ed appl.* – 1993. – **165**. – P. 315 – 336.
14. *Kordoš M.* On uniqueness for a semilinear parabolic system coupled in an equation and a boundary condition // *J. Math. Anal. and Appl.* – 2004. – **298**. – P. 655 – 666.
15. *Hu B.* Blow-up theories for semilinear parabolic equations // *Lect. Notes Math.* – 2011. – **2018**. – 127 p.
16. *Kahane C. S.* On the asymptotic behavior of solutions of parabolic equations // *Czechoslovak Math. J.* – 1983. – **33**, № 108. – P. 262 – 285.
17. *Hu B., Yin H.-M.* Critical exponents for a system of heat equations coupled in a non-linear boundary condition // *Math. Methods Appl. Sci.* – 1996. – **19**, № 14. – P. 1099 – 1120.
18. *Bartle R., Sherbert D.* Introduction to real analysis. – John Wiley & Sons, Inc., 2011. – 402 p.
19. *Cortazar C. M., del Pino M., Elgueta M.* On the short-time behavior of the free boundary of a porous medium equation // *Duke Math. J.* – 1997. – **87**, № 1. – P. 133 – 149.
20. *Aguirre J., Escobedo M.* A Cauchy problem for $u_t - \Delta u = u^p$: Asymptotic behavior of solutions // *Ann. Fac. sci. Toulouse.* – 1986/87. – **8**. – P. 175 – 203.

Получено 09.02.15